

PCS 可编程网络控制系统 用户手册 V1.0版

广州市创臻电子科技有限公司

符号的意义

■ 安全指示

使用说明书和设备上都使用了符号,指出可能对用户或他人造成的伤害以及财产受损的风险,以便 您能够安全、正确地使用设备。指示及其含义如下。请确保在阅读说明书之前正确理解这些指示。

\triangle	此为 A 级产品,在生活环境中,该产品可能会造成无线电干扰。在这种情况下,可能需要用户对 干扰采取切实可行的措施。	
	提醒使用者设备内出现未绝缘的危险电压可能会 导致人遭受电击。	
CE	CE 认证表示此产品已经达到了欧盟指令规定 的安全要求,用户可放心使用。	
	SGS 认证表示此产品已经达到了全球最大的瑞士通用公证行的质检标准。	
ISO9001-2000	本产品通过 ISO9001 国际质量认证(认证机构: 德国莱茵 TUV)。	
RISK OF ELECTRIC SHOCK	警告:为了避免电击,请不要打开机盖,也不要 将无用的部分放在机箱内。请与有资格的服务人 员联系。	

■ 一般信息指示

ک	列示了可能导致操作或设置不成功的内容及一些
	需要注意的相关信息。

重要说明



为确保设备可靠使用及人员的安全,请在安装、使用和维护时,遵守以下事项:

安装时的注意事项

◆ 请勿在下列场所使用本产品:有灰尘、油烟、
 导电性尘埃、腐蚀性气体、可燃性气体的场所;暴
 露于高温、结露、风雨的场合;有振动、冲击的场合。电击、火灾、误操作也会导致产品损坏和恶化;

◆ 在进行螺丝孔加工和接线时,不要使金属屑和
 电线头掉入控制器的通风孔内,这有可能引起火
 灾、故障、误操作;

◆ 产品在安装工作结束,需要保证通风面上没有 异物,包括防尘纸等包装物品,否则可能导致运行 时散热不畅,引起火灾、故障、误操作;

◆ 避免带电状态进行接线、插拔电缆插头,否则容易导致电击,或导致电路损坏;

◆ 安装和接线必须牢固可靠,接触不良可能导致误操作;

◆ 对于在干扰严重的应用场合,高频信号的输入 或输出电缆应选用屏蔽电缆,以提高系统的抗干扰 性能。

布线时的注意事项

◆ 必须将外部电源全部切断后,才能进行安装、 接线等操作,否则可能引起触电或设备损坏;

◆ 本产品通过电源线的接地导线接地,为避免电击,必须将接地导线与大地相连,在对本产品的输入端或输出端进行连接之前,请务必将本产品正确接地;

◆ 在安装布线完毕,立即清除异物,通电前请盖好产品的端子盖板,避免引起触电;

运行和保养时的注意事项

◆ 请勿在通电时触摸端子,否则可能引起电击、 误操作;

◆ 请在关闭电源后进行清扫和端子的旋紧工作, 通电时这些操作可能引起触电;

 ◆ 请在关闭电源后进行通讯信号电缆的连接或 拆除、扩展模块或控制单元的电缆连接或拆除等操
 作,否则可能引起设备损坏、误操作;

◆ 请勿拆卸设备,避免损坏内部电气元件;

◆ 务必熟读本手册,充分确认安全后,再进行程序的变更、试运行、启动和停止操作;

产品报废时的注意事项

◆ 电解电容的爆炸:电路板上的电解电容器焚烧时可能发生爆炸;

◆ 请分类收集和处理,不能投入生活垃圾中;

◆ 请按工业废弃物进行处理,或者按当地的环境 保护规定处理。 《PCS 可编程网络控制系统用户手册》主要介绍 KST-PCS 中控的操作方法,主要性能参数以及常见故障解决办法。

本手册只作为用户操作指示,不作为维修服务用途。自发行日期起,此后之功能或相关参数若有改变,将另作补充说明,详情可向厂商或各经销商查询。

本手册为 KONSETON Electronics 版权所有,未经许可,任何单位或个人不得将本手册之部分或其 全部内容作为商业用途。

本手册版权受《中华人民共和国著作权法》及其他知识产权法规保护。未经书面许可不得复印或散布。

臣	L く
臣国	¢ ¢

第一	· <i>章、综述</i>	.1
1.1	功能特点	.1
1.2	主机安装	.1
第二	<i>章、系统主机说明</i>	.2
2.1	面板功能说明	. 2
2.1		י - י
2.2	毎日 院 切	د. ۲
	2.2.2 KST-NET连接	.3
笛二	·音、连接示音图	4
<u></u> 2 1	<i>午,之政为中国</i> 亥体法按一音团	. т л
3.1		. 4
第四	章、红外发射棒便用说明	.5
4.1	功能特点	. 5
4.2	连接说明	. 5
第五	⁻ 章、技术参数	.5
第六	<i>章、软件说明</i>	.6
61	Control System 2010 编程软件	6
6.2	Control system 2010 索准	. 0
0.4	Unition system 2010 又仅 ···································	
()		
6.3	jdk1.4 安装	. 8
6.3 6.4	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径	. 8 . 9
6.3 6.4 6.5	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径 软件卸载	. 8 . 9 . 9
6.3 6.4 6.5 6.6	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径 软件卸载 代码组织与控制设备函数	. 8 . 9 . 9 . 9
6.3 6.4 6.5 6.6	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径	• 8 • 9 • 9 • 9 • 9
6.3 6.4 6.5 6.6	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径	.8 .9 .9 .9 .11
6.3 6.4 6.5 6.6	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径	.8 .9 .9 .9 .11 15
6.3 6.4 6.5 6.6	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径	.8 .9 .9 .9 11 15
6.3 6.4 6.5 6.6	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径	.8 .9 .9 .9 11 15 15
6.3 6.4 6.5 6.6	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径 軟件卸载 代码组织与控制设备函数 6.6.1 代码组织方式 6.6.2 控制设备函数 第写工程 6.7.1 新建工程 6.7.3 添加事件 6.7.4 红机学习	.8 .9 .9 .9 11 15 15 16 17
6.3 6.4 6.5 6.6	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径 软件卸载 代码组织与控制设备函数 6.6.1 代码组织方式 6.6.2 控制设备函数 编写工程 6.7.1 新建工程 6.7.2 添加设备 6.7.3 添加事件 6.7.4 红外学习 6.75 個入红外文件	.8 .9 .9 .9 11 15 16 17 19 22
6.3 6.4 6.5 6.6	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径 软件卸载 代码组织与控制设备函数 6.6.1 代码组织方式 6.6.2 控制设备函数 编写工程 6.7.1 新建工程 6.7.2 添加设备 6.7.3 添加事件 6.7.4 红外学习 6.7.5 倒入红外文件 6.7.6 编辑程序	.8 .9 .9 .11 15 15 16 17 19 22 23
6.3 6.4 6.5 6.6	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径 软件卸载 代码组织与控制设备函数 6.6.1 代码组织方式 6.6.2 控制设备函数 编写工程 6.7.1 新建工程 6.7.2 添加设备 6.7.3 添加事件 6.7.4 红外学习 6.7.5 倒入红外文件 6.7.7 编译工程	.8 .9 .9 .9 11 15 15 16 17 19 22 23 23
 6.3 6.4 6.5 6.6 6.7 6.8 	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径 软件卸载 代码组织与控制设备函数 6.6.1 代码组织方式 6.6.2 控制设备函数 第写工程 6.7.1 新建工程 6.7.2 添加设备 6.7.3 添加事件 6.7.4 红外学习 6.7.5 倒入红外文件 6.7.6 编辑程序 6.7.7 编译工程 6.7.7 编译工程	 .8 .9 .9 .9 .11 15 16 17 19 22 23 23 24
 6.3 6.4 6.5 6.6 6.7 6.8 6.9 	jdk1.4 安装 配置正确的jdk路径 软件卸载 代码组织与控制设备函数 6.6.1 代码组织方式 6.6.2 控制设备函数 第写工程 6.7.1 新建工程 6.7.2 添加设备 6.7.3 添加事件 6.7.4 红外学习 6.7.5 倒入红外文件 6.7.6 编辑程序 6.7.7 编译工程 使用网络下载主机程序 工程例子	 .8 .9 .9 .9 11 15 16 17 19 22 23 24 25

6.9.1	控制主机继电器	
6.9.2	级联和调用模块实例	
6.9.3	墙上面板	
6.9.4	灯光与音量控制	
6.9.5	两路继电器互锁	
6.9.6	重复按下按钮不影响延时操作	
6.9.7	矩阵的控制	
第七章、常	见问题与排除	

第一章、综述

KST-PCS 是 KONSETON 自主研发的网络通讯型控制主机,采用主频高达 667MHz 的 32 位内嵌式处理器,ARM11 CPU,256M 内存,1G Flash闪存。

KST-PCS 可编程网络控制主机提供了三类网络(KST-NET、KST-LINK、Ethernet)及多种控制端口,含IR(红外)、I/O(数字输入/输出)、RELAY(弱电继电器)、COM口等。

采用先进的集成技术,提供高速准确的集中控 制环境、开放式的用户编程界面,可完成各种复杂 的控制接口编程。

1.1 功能特点

◆ 采用欧美流行的外观设计,线条流畅,融入时 尚新意;

◆ ARM11 CPU, 256M DDR 内存, 1G Flash 闪存;

◆ 采用 667MHz 主频的 32 位内嵌式处理器;

◆ 8路独立可编程的红外发射接口,支持控制多 台相同或不同的红外设备;

◆ 8 路独立可编程 RS-232/422/485 控制接口,
 用户可编程设置多种控制协议和代码;

◆ 8路弱电继电器接口;

♦ 8 路数字输入/输出 IO 接口;

◆ 三种网络通讯: KST-NET、KST-Link、 Ethernet;

- ◆ USB2.0 编程通讯接口;
- ◆ 内嵌式红外学习器,方便调式和维护;
- ◆ 支持本地及远程多种控制方式;

◆ 国际通用宽适配电源设计 (AC100~240V), 适用任何国家和地区。

1.2 主机安装

KST-PCS 可编程网络控制主机可以安装在标准 19 英寸机柜上,主机标配附件含一对机柜安装 支架,装配方式见下图。



第二章、系统主机说明

2.1 面板功能说明

KST-PCS 前面板:



1) POWER——主机电源指示灯

- 2) RS-232/422/485——COM 数据收发指示灯 支持 8 路 COM 接口信号指示,当 COM 口发 送或接收数据时,相应的指示灯会闪亮,TX 是信 号发送指示灯,RX 是信号接收指示灯。
- 3) ACTIVE——状态灯

4) RESET——复位按键

当主机被下载了非法的用户程序(如死循环) 导致主机状态异常,可通过 RESET 清空用户程序。

具体操作方法:断开主机电源按住 RESET 键, 给主机上电(不要松开 RESET 键),此时主机会连 续发出"滴、滴"声响,约7~8次"滴"声后松开 RESET 键,此时主机内非法用户程序被清空,主 机恢复正常。

5) SENSOR——红外接收窗口

KST-PCS 可编程网络控制主机提供了内置红 外学习器, SENSOR 用于完成红外学习中的红外 信号接收功能。

6) REBOOT——重启按键

当系统在操作不当时出现死机状态可按此 键,重启系统。

7) DATA——数据信号指示灯

如数据信号正常传输,此指示灯亮起,反之不 亮。

8) IR OUT——红外信号指示灯

支持 8 路红外信号指示,当主机对外部受控设备发送红外控制信号时,对应的指示灯闪亮。

9) COM 接口

包含 8 路可编程双向串行通讯接口 DB9(公) 接口类型,支持 RS-232/422/485 通讯格式。

KST-LINK——高速总线接口、扩展用

KST-NET——KST-NET 总线

KONSETON 内部通讯接口(类 RS-485 协议) 4 芯凤凰接口类型,可连接 KONSETON 各类外部 网络设备,如电源控制器,调光器,音量控制器、 无线接收器,有线触摸屏等。

IR OUT——红外控制接口

包含 8 路独立可编程红外控制接口(38KHE) 载波,以控制多种相同或不同设备,如 DVD、VCR、 MD 等的播放、暂停、停止、进出仓等。

2 芯凤凰接口类型,需配合红外发射棒使用。 将红外发射棒连接到红外控制接口,发射端放在受 控设备红外接收窗口前使用(距离不大于 15CM)。

RELAY OUT——弱电继电器接口

提供8路继电器的常开接口,可驱动AC

0.3A/125V 或者 DC 0.3A/110V、 DC 1A/30V 以下的负载,可以控制符合以上负载类型的各类相关电器设备的开关,实现以小电流低电压驱动大电流高电压的负载。

DIGITAL I/O——I/O(输入输出)接口

提供 8 路可由软件编程的 I/O 输入输出控制接口,可提供 5V/10mA 负载输出或接收 0~5V(10mA 负载电流)的信号输入。

10) ETHERNET——以太网接口

用于连接外部网络实现与无线(WiFi)触摸屏 的通讯或以太网远程控制,用户程序下载、系统诊 断、红外学习等。

USB——USB2.0 通讯接口

与电脑的 USB 口连接完成其他操作。

11) 24V 保险

12) AC 100V~240V——系统电源

系统电源输入,开关电源 AC100V~240V 50/60Hz 自适应。

2.2 接口说明

2.2.1 COM口脚位功能说明



脚位	信号	说明			
1	סעס	RS-485 协议用,和 9 脚接在一起作			
	RAD.	为 RS-485 "-"			
2	RXD	RS-232 协议用,接收数据			
3	TXD	RS-232 协议用,发送数据			
4		RS-485 协议用,和 6 脚接在一起作			
4	INDT	为 RS-485 "+"			
5	GND	信号地			
6		RS-485 协议用,和4 脚接在一起作			
0	KAD+	为 RS-485 "+"			
7	RTS	RS-232 协议用,请求发送			
8	CTS	RS-232 协议用,清除发送			

Q	חצד	RS-485 协议用,	和	1	脚接在一	起作
9	IND	为 RS-485"-"				

2.2.2 KST-NET连接

外部设备(KST-NET)的连接支持串、并联多 类灵活的连接方式,连接时请注意 24、Y、Z、G 一一对应的连接关系,参考的连接见下图:



第三章、连接示意图

3.1 系统连接示意图



第四章、红外发射棒使用说明

4.1 功能特点

红外发射棒主要用于配合控制主机控制红外 受控设备(如 DVD、VCR等),它是一个装在黑色 小型塑料外壳中的红外发射管,有正、负极之分, 当安装需要延长红外控制长度时,应按二极管"正 向导通、反向截止"的特性判定正确的接线脚位。 KONSETON 控制系统用户可通过两种途径获得所 需红外优码文件:

- 从 Control System Builder 软件 "User IR Module"中搜寻(其中收录了目前市面上绝大 多数各种品牌、各类型号设备红外代码文件);
- 2、利用控制主机内置红外学习器及 IR Manger 红 外代码管理软件自行生成。

4.2 连接说明

将红外发射棒一端连接至中控主机的红外发

第五章、技术参数

功能说明	KST-PCS	
内存	256M DDR-RAM, 1G FLASH	
KST-NET、 KST-LINk 及以太网	7	
(TCP/IP)	行	
红外独立发射端口	8 路	
数字 1/0 口	8 路	
弱电继电器接口	8 路	
RS-232/422/485 通讯串口	8 路	
USB 接口	1 路	
扩展插口	有	
接地线孔	有	
机箱尺寸	2U	
重量	约 4.5KG	
AC100—240V 自适应电源	有	

射端口,另一端固定至受控设备的红外接收窗口, 或与受控设备的红外接收窗口的垂线小于45°,距离 红外接收窗口小于20cm的空间范围内。



第六章、软件说明

6.1 Control System 2010 编程软件

Control System 2010 是针对 KONSETON 第 三代可编程中控主机(PCS)开发的编程软件,该软 件所实现的功能都是基于 PCS 中控主机,故不能 用该软件编写工程控制 PCM 系列可编程中控主 机。而可编程就是用 Control System 2010 软件编 写控制 PCS 主机各种电气设备的工程文件,并能 根据用户所设定的特定逻辑进行控制。

操作系统

Windows XP 操作系统平台/ VISTA/ WIN7

6.2 Control system 2010 安装

Control system 2010 软件可以通过配套光盘 获得,也可以通过 KONSETON 站点 http://www.KONSETON.com.cn 获得最新版本。

安装 Control system 2010 步骤如下:双击 Control system 2010 安装程序,运行安装向导, 如图:



点击下一步



再点击下一步

🌄 ControlSystem2010 安裝程序	X
选项 选择一个选项,并单击"下一步"继续。	
 请选择以下选项之一: ● 中文 ● 英文 ● 学校(10) (10) (10) (10) (10) (10) (10) (10)	取消 (2)

选择自己需要的语种,点击下一步



点击更改可选择安装路径,点击下一步

<mark>赐</mark> ControlSystem2010 安装程序	
正在安装 ControlSystem2010 请稍候	
U: Vfrogram Files\LontrolSystem2UlU\Standard.mdb	
	取消 (C)

安装向导提示安装进度,如需此时退出安装, 可以按取消键退出。

😼 ControlSystem2010 安裝程序 🛛 🛛 🔀
快捷方式文件夹 您想将快捷方式安装到何处?
快捷方式图标将在下面指出的文件夹中创建。如果您不想使用默认文件夹,您可以键入 新的名称,或从列表中选择现有的文件夹。
快捷方式文件夹:
ControlSystem2010
 ● 只对当前用户安装快捷方式 ● 使快捷方式对所有用户都可用
< 返回 @) 下一步 @) > 取消 ©)

输入创臻方式名称(通常使用默认名称),点 击下一步。



确认设置无误后点击下一步



程序安装成功,按 完成退出。这时桌面上会 生成一个 Control system 2010 的创臻方式。如 图:

安装完毕后,我们还需要安装 JDK1.4 软件, 不然我们编译工程的时候会出现编译错误,如图:



6.3 jdk1.4 安装

jdk1.4 软件可以通过配套光盘获得,也可以通过网上获得。

安装 jdk1.4 步骤如下:双击 jdk1.4 安装程序, 运行安装向导, 如图:



选择 I accept the terms in the license agreement (我接受许可协议中的条款)后点击 Next

🕞 Jawa 2 SDK, SE v1.4.2 - Custom Setu	p 🔀
Custom Setup Select the program features you want installed.	N-2
Select optional features to install from the list below. You ca installation by using the Add/Remove Programs utility in the	n change your choice of features after Control Panel
Development Tools Demos Source Code Public Java Runtime Environment	Feature Description The Java 2 SDK, SE v1.4.2, including private (2re1.4.2. This will require 120 MB on your hard drive.
Install to: C:\j2sdk1.4.2\ InstallShield	
< <u>B</u> ack	Next > Cancel

点击 Change...可选择想要安装路径,然后点击 Next



点击 Install



点击 Finish 完成安装。

6.4 配置正确的jdk路径

安装完毕后我们双击桌面 Control System 2010 创臻方式进入 Control System 2010



选择菜单"设置""选项"





选项 🛛 🗙
编辑环境
- 文仕主祥
文件关联后将用本程序打开所有扩展名为的"cprj" 文件关联 和"cht"的文件
jdk版本必须为1.4
示例:C:\Program Files\jdk1.4.0
JDK路径: C:\j2sdk1.4.2 浏览(B)
() () () () () () () () () ()

点击浏览选择正常的 jdk1.4 软件安装路径。

注:如果安装 jdk1.4 软件时没修改安装路径则不需 要修改

6.5 软件卸载

《Control system 2010》软件卸载方法如下: 在【开始】/【控制面板】里点击"添加或删除程 序",在其弹出的对话框里找到里《Control system 2010》软件标识,点删除,系统会自动地删除 《Control system 2010》的所有文件、程序组和创 臻方式。

6.6 代码组织与控制设备函数

Contorl System 2010 需要通过我们编制工程 代码才能实现相应的功能。因此在编写 PGMIII 主

机程序前,我们需要先了解一下 Contorl System 2010 代码组织与相应的控制函数(用户也可以通过 Contorl System 2010 帮助文档了解)。

6.6.1 代码组织方式

1、一个程序是有以下若干个块组成的:

每个块都有其特定的功能;如"DEFINE_DEVICE" 专门用来定义设备,程序里要 用到的设备都必须在这个快 里进行定义。不建议改变各块 之间的顺序。

// 设备定义块 DEFINE_DEVICE

// 常量定义块 DEFINE_CONSTANT

// 变量定义块 DEFINE_VARIABLE

// 函数定义块 DEFINE_FUNCTION

// 程序初始化语句块

DEFINE_START	即指定设备时,事件对指定设备有效。 当参数为0
11 印度研究等户地	个时,事件对所有设备有效。事件中可以有啊应"按
// 程序值坏语句块	下"、"松井"、"按住"、"整个按键过程"四
DEFINE_PROGRAME	种 动作的函数。事件处理代码必须放到相应的函 教业中
11 事件完义执	数ヨ中。 DUTTON EVENT/(dovice) [liepNumber])
DEFINE_EVENT	
2 下面为十家解析—下冬完义也.	s
DFFINE DEVICE: 设备定义协	↓ // 当按钮按下去时执行的动作
设备定义必须放在此块中。	
改田 <u>仁</u> 人五次放任此头十。	RELEASE()
DEFINE COMBINE: 设备定义中	
这模块只要是针对多鲉摸屈的情况 加实际中	1
以快火八女足竹 川夕 風快所 时 由 见。 如 天 称 十	// 当按钮松手时执行的动作
需要多个鼬屈屈设备, 该模块可以很好的匹配,	
	, HOLD(<time>[TRUEIEALSE1)</time>
DFFINE VARIABLE:	
李昰完♥必须放在此中中	// 当按钮按住时过了名长时间/武每隔名长行
文重化入五次从在此次十。	的动作
DEFINE CONSTANT: 堂景完义中	H J - 9 J F
堂量定义必须放在此块中。	3
市重化人名次欣住此次十。	
DEFINE FUNCTION: 函数定义中	{
函数定义必须放在此块中。	// 当按钮被按住时重复做的动作
DEFINE TIMER: 定时器定义块	}
定时器定义必须放在此块中。对于一些实际要	J
求,可能需要定义一个时钟,一些动作需要每隔一	◆ 拉条事件
段时间执行一次。	语法规则: 参数可以是0个、1个、2个。有2个
	参数,即制定设备名和通道号时,事件只对指定设
DEFINE START: 程序初始化语句块	备、指定 JionNumber 有效: 当有 1 个参数,即指
当程序开始执行时,将首先执行这里的语句。	定设备时,事件对指定设备有效。 当参数为 0 个
可以利用程序初始语句块完成程序的一些初始化	时,事件对所有设备有效。
工作,如初始化变量、执行以下初始操作等。	LEVEL EVENT([device] [, JionNumber])
	{
DEFINE EVENT: 事件定义块	、 // 当按拉条变化时执行的动作
事件定义必须放在此块中。	}
主要有以下3种事件:	-
◆ 按钮事件	◆ 数据事件
语法规则:参数可以是0个、1个、2个。有2个	DATA_EVENT([device])
参数,即制定设备名和 jionNumber 时,事件只对	{
指定设备、指定 jionNumber 有效;当有 1 个参数,	ONLINE()

11

```
{
    // 当收到设备的数据在线指令时执行的动作
}
OFFLINE()
{
    // 当收到设备的数据离线指令时执行的动作
}
ONERROR()
{
```

// 当收到设备的数据错误指令时执行的动作

} ONDATA()

```
{
// 当收到设备的数据时执行的动作
}
```

}

DEFINE_PROGRAME: 程序循环语句块

程序开始运行后,这里的语句将被不断的循环

执行。可以在这里做一些监视工作,如监视某些设备的状态是否正常等。

6.6.2 控制设备函数

如果你想设备实现各种功能,就是需要控制设 备函数来实现的。可想而知了解设备控制函数对我 们来说是何等重要。

接下来我们来了解一下控制设备函数吧。(也可以通过 Contorl System 2010 帮助文档了解)。

6.6.2.1 SEND_IRCODE

Void

SEND_IRCODE(String dev,int channel,String str) 功能:发送红外数据

Parameters:

dev - : 红外设备 channel - : 设备通道号 str - : 红外数据 HEX String

示例:

IR_M = M:1000; //定义主机版上的红外设备 IR_M //向 IR_M 的 1 通道发送红外码 // 其中

IRCODE<"StanderIRDb:3M:CODEC:VCS3000:P OLYCOM1:6289:6 (MNO)">为标准库中 3M 公司, // CODEC 类型, VCS3000 型号, POLYCOM1 受 控终端, 红外标本号 6289 下的 (MNO) 红外码, // 调用该函数,将从标准库中提取匹配的红外码发 送出去。

SEND_IRCODE(IR_M,1,IRCODE<"StanderIRDb :3M:CODEC:VCS3000:POLYCOM1:6289:6 (MNO)">);

6.6.2.2 ON_RELAY

void **ON_RELAY**(String dev,int channel) 功能: 打开继电器

Parameters:

dev - :继电器设备 channel - :设备通道号

示例:

RELAY_M = M:1000:RELAY; //定义主机板号为 1000 的继电器 ON_RELAY(RELAY_M,2); // 打开主机板号为 1000 上的继电器的第 2 路。

6.6.2.3 OFF_RELAY

void OFF_RELAY(String dev,int channel) 功能:关闭继电器 Parameters:

dev - :继电器设备 channel - :设备通道号

示例:

RELAY_M = M:1000:RELAY; //定义主机板号 为 1000 的继电器 OFF_RELAY(RELAY_M,2); // 关闭主机板号为 1000 上的继电器的第 2 路。

6.6.2.4 SET_COM void SET_COM(String dev,

int channel, long sband, int databit, int jo, int stopbit, int dataStream, int comType)

功能:设置 COM 口

Parameters:

dev - :设备名称 channel - :设备通道号 sband - : 波特率 databit - : 数据位 1~8 jo - : 奇偶位 0: 无, 1: 奇数, 2: 偶数, 3: 标 记, 4: 空格 stopbit-:停止位 10,15,20,对应 10=1,15=1.5,20=2 dataStream - : 数据流: 0: 无, 1: xon/xoff, 2: 硬件

comType - : 串口通信方式 232、485、422 不为 这三个值默认为 232 示例:

Com_m = M:1000:COM; //定义主机板号为 1000 的串口 // 设置串口 Com_m 第 1 路(即定义主机板号为 1000 的第一个串口)的 // 波特率为 9600,数据位为 8,无奇偶,停止位为 1,数据流无,通信方式为 232 SET_COM(Com_m,1,9600,8,0,10,0,232);

6.6.2.5 SEND_COM

void SEND_COM(String dev,int channel, String str) 功能: 串口数据发送 Parameters: dev - : 串口设备 channel - :设备通道号 str - : 串口数据,支持两种格式。 1: 直接透传字符串数据(将字符串原封不动发往 串口), 2:转换 16 进制字符串(遇到 0x 或 0X 打头开始的字符串,将字符串作为 16 进制的字符串进行转换后发送。如发送 0x3132,串口收到为"12"的字符串) **示例:**

12

Com_m = M:1000:COM; //定义主机板号为 1000 的串口

SEND_COM(Com_m,1,"1234"); // 向主机板的 1 路串口发送字符串"1234"

SEND_COM(Com_m,1,"0x31323334"); // 向主机 板的 1 路串口发送字符串"1234"

6.6.2.6 SEND_IO

void SEND_IO(String dev,int channel,int val) 功能: 控制 IO 口

Parameters:

dev - : io 设备 channel - :设备通道号 val - : 数值 0 | 1

示例:

Io_m = M:1000:IO; //定义主机板号为 1000 的 IO

SEND_IO(Io_m,1,0); //向 Io_m 的第一路输出低电 平

6.6.2.7 READ_IO

int **READ_IO**(String dev,int channel) 功能:控制 IO 口 **Parameters:**

dev - : io 设备 channel - :设备通道号 Return: 返回 IO 口 channel 路的高低屏状态,为 0 或 1 值,其他为出错。

示例:

Io_m = M:1000:IO; //定义主机板号为 1000 的 IO int iostate =READ_IO(Io_m,1); //读取 Io_m 的第一 路的状态

6.6.2.8 SEND_LITE

void **SEND_LITE**(String dev,int channel,int val) 功能: 控制灯光

PCS 可编程网络控制系统用户手册

Parameters:

dev - :灯光设备 channel - :设备通道号 val - : 模拟量 (注: 该模拟量取值范围为 0 -65535)

示例**:**

lite_n = N:8:LITE; //定义 NET 号为 8 上的的灯光设备 SEND_LITE (lite_n,1,65535); //向 lite_n 的第一路 发送模拟量 65535

6.6.2.9 ON_VOL

void **ON_VOL**(String dev,int channel) 功能:打开音量

Parameters: dev - :音量设备 channel - :设备通道号

示例: vol_N = N:9:VOL; //定义 NET 设备号为 9 的音量设 备 vol_N

ON_VOL(vol_N,1); //打开 vol_N 的第一路

6.6.2.10 OFF_VOL

void **OFF_VOL**(String dev,int channel) 功能:关闭音量

Parameters: dev - :音量设备 channel - :设备通道号

示例: vol_N = N:9:VOL; //定义 NET 设备号为 9 的音量设 备 vol_N ON_VOL(vol_N,1); //关闭 vol_N 的第一路

6.6.2.11 SET_VOLTOTOL void SET_VOLTOTOL(String dev,int channel,int val) 功能:控制总音量部分 Parameters: dev - :音量设备 channel - :设备通道号 val - : 模拟量(注: 该模拟量取值范围为 0 -65535)

示例:

vol_N = N:9:VOL; //定义 NET 设备号为 9 的音量设 备 vol_N SET_VOLTOTOL(vol_N,1,600);//设置 vol_N 设备 第一路总音量值为 600

6.6.2.12 SET_VOLHIGHT

void

SET_VOLHIGHT(String dev,int channel,int val) 功能: 控制高音部分

Parameters: dev - :音量设备 channel - :设备通道号 val - : 模拟量(注: 该模拟量取值范围为 0-65535)

示例: vol_N = N:9:VOL; //定义 NET 设备号为 9 的音量设 备 vol_N

SET_ VOLHIGHT (vol_N,1,600);//设置 vol_N 设备 第一路高音部分音量值为 600

6.6.2.13 SET_VOLLOW

void SET_VOLLOW(String dev,int channel,int val) 功能:控制低音部分 Parameters:

dev - : 音量设备 channel - :设备通道号 val - : 模拟量(注: 该模拟量取值范围为 0-65535)

示例:

vol_N = N:9:VOL; //定义 NET 设备号为 9 的音量设 备 vol_N SET_VOLLOW (vol_N,1,600);//设置 vol_N 设备第 一路低音部分音量值为 600

6.6.2.14 UP_WM

void **UP_WM**(String dev,int channel)

功能:给墙上面板发送弹起信息,用于触摸屏和墙上面板控制同一设备时的消息交互。

Parameters:

dev - :面板设备 channel - :设备通道号

示例:

wm_N = N:14:WM; // 定义 NET 设备号为 14 的墙 上面板设备

UP_WM(wm_N,1);//要求 wm_N 设备的第一路是 弹起状态

6.6.2.15 DOWMP_WM

void **DOWN_WM**(String dev,int channel)

功能:给墙上面板发送按下信息,用于触摸屏和 墙上面板控制同一设备时的消息交互。

Parameters:

dev - :面板设备

channel -:设备通道号

示例:

wm_N = N:14:WM; // 定义 NET 设备号为 14 的墙 上面板设备

DOWN_WM(wm_N,1);//要求 wm_N 设备的第一路 是按下状态

6.6.2.16 DEV_REG

void **DEV_REG**(String dev, int channel) 功能:设备登记,主要用于 pgm2 代的墙上面板设

备的登记

Parameters:

dev - 输入设备 channel - :设备通道号

示例:

wm_N = N:14:WM; // 定义 NET 设备号为 14 的墙 上面板设备

DEV_REG(wm_N,1);//登记墙上面板 wm_N 的第 一路

6.6.2.17 DEV_QUERY

void **DEV_QUERY**(String dev, int channel)

功能: 设备查询, 功能: 设备登记, 主要用于 pcm 代的墙上面板设备的查询

Parameters:

dev - 输入设备

channel -:设备通道号

示例:

wm_N = N:14:WM; // 定义 NET 设备号为 14 的墙 上面板设备

DEV_QUERY (wm_N,1);//查询墙上面板 wm_N的 第一路

6.6.2.18 其他函数

我们可以通过其他函数来丰富我们控制设备 的方法。程序就是通过逻辑指令才能完成复杂的功 能。下面我们来了解一下其他函数。(这里只做简 单的介绍,我们可以根据需要通过帮助文档来详细 了解)

TRACE

功能:打印消息 msg

START_TIMER

功能: 启动名为 name 的 Timer 的定时执行器, 定时器间隔执行时间为 time 毫秒。与 CANCEL TIMER(XXX)搭配使用

START_TIMER

功能:在时间 year, mouth, day, hh, minute, second 启动名为 name 的 Timer 的定时执行器, 定时器间隔执行时间为 time 毫秒。

CANCEL_TIMER

功能:取消名为 name 的 Timer 的定时执行器。 与 START_TIMER(XXX,t)搭配使用

WAIT

功能: 类似 SLEEP 函数,将 WAIT 语句块里 面的操作催迟到一定时间(WAIT 的最小单位为毫 秒)才执行。与 SLEEP 不同的是,该语句块不会 影响触摸继续操作其他操作。

CANCEL_WAIT

功能:取消名为 name 的 WAIT 语句

SLEEP 功能:让程序休眠一段时间。

BYTES_TO_STRING 功能 : 字节转换为字符串

STRING_TO_BYTES 功能:字符串转换为动态字节数组

STRING_EQ 功能:两个字符串比较,严格按大小写比较

STRING_EQNOCASE 功能:两个字符串比较,忽略大小写

STRING_STARTWITH 功能:匹配头部是否相等

STRING_ENDWITH 功能:匹配尾部是否相等

ATOI 功能: 字符型转为 int 型

ΙΤΟΑ

功能: int 型数据转换为 String (字符串)

BYTES_ADD 功能:将参数 2 加到参数 1 的尾部,组成一个 新的字节数字返回。

GET_BYTES_LENGTH

功能:获取动态字节数组的长度

BYTES_TO_HEX

功能:将动态字节数组转为 16 进制格式的字 符串

HEX_TO_BYTES 功能:将 16 进制字符串转为动态字节数组

GET_YEAR 功能:获取当前系统时间的年

GET_MONTH 功能:获取当前系统时间的月

GET_DATE 功能:获取当前系统时间的日

GET_HOUR_OF_DAY 功能:获取当前系统时间的时

GET_MINUTE 功能:获取当前系统时间的分

GET_SECOND 功能:获取当前系统时间的秒

GET_DAY_OF_WEEK 功能:获取当前系统是一个星期中的第几天

INT_TO_DOUBLE 功能:将 int 型转为 double 型

DOUBLE_TO_INT 功能:将 double 型转为 int 型

STRING_TO_DOUBLE 功能:将 string 型转为 double 型

DOUBLE_TO_STRING 功能:将 double 型转为 string 型

6.7 编写工程

编写第一个 PCS 主机程序。我们以用触摸屏 控制主机发送红外码给 DVD 为例,为大家讲解一 下如何控制设备。

6.7.1 新建工程

运行 Control system 2010。选择菜单"文件"

→"新建"或工具栏按钮 ,新建一个工程,弹出如下对话框:



输入新的项目名如"test",点解浏览选择项目 存放的位置,描述属于工程辅助信息,可填可不填。 点击确定。新的工程就创建好了。

我们知道,所有的软件都是基于硬件的,没有 硬件,软件毫无意义,硬件是软件的一个平台、一 个支撑面,任何软件不能脱离它的相应硬件平台运 行。编写 PCS 主机程序所面向的对象是硬件,编 程就是如何驱动、控制、安排这些硬件工作的过 程。所以,开始在 ControSystem2010 上编写 PCS 主机程序,为 PCS 控制软件搭建硬件平台是 我们编写主机程序的第一步。

这也是编写主机程序的第一步:搭建控制软件 的硬件平台,软件界面如图:



6.7.2 添加设备

在编写程序前我们需要为工程添加需要的设 备。

选择菜单"项目"→"添加设备"或工具栏 **♀*** 按钮的添加设备。

添加		
设备事件		
设备类型:	[M]:Main主机板 🛛 💙	
设备名:		
设备元素类型:	[RELAY]:继电器	
设备ID:	1000	(0 - 65535)10进制
	添加(<u>A</u>)	

我们先来熟悉一下界面

6.7.2.1 设备名

可以由字母、数字以及下划线字符组成,须以 字母或下划线开头。设备名的长度没有限制,但是 为用户着想,它不应该过长。

6.7.2.2 设备类型

设备类型表示是一个大设备,其上有其他设备。如主机板,就是一个大设备,其上有串口设备、继电器、红外口、io口等。设备类型包括:

描述
Main 主机板
Touch 触摸屏设备
NET 设备
LINK 设备

6.7.2.3 设备ID

网络设备都有个 ID 码,是有高、低两位十六 制数表示的,分别为 H 高位和 L 低位。配置好的 网络设备都有一个唯一的 ID 用来标示其身份,也 以此用来区分相同的网络设备,在配置网络设备的 时候,其设备的 ID 码要和实际硬件的 ID 相同。 但配置过来的网络设备的 ID 是按配置顺序默认设置的, 所以我们还需要在软件上调整网络设备 ID 和实际网络设备硬件 ID 相同。

一定要保证并检查软件上的设备 ID 和实际 硬件设备的 ID 一致,不然软件就无法控制,这是 比较容易忽略的一个细节。

6.7.2.4 设备元素类型

表示在载体设备上的小型设备,如串口,灯光, 音量等。

[设备元素类型]	描述
RELAY	继电器
СОМ	СОМ 🗆
TP	触摸屏
IR	红外
Ю	输入输出口
LITE	调光器
VOL	音量控制器
WM	墙上面板

例:我们需要控制主机继电器。输入需要添加 设备的设备名,如"relay_M";选择设备类型 "[M]:Main 主机板";输入设备 ID,如"1000"; 选择设备元素类型"[RELAY]:继电器"。

因为我们是通过触摸屏来控制主机,因此我们 需要添加主机与触摸屏 2 个设备。

在这里我们添加设备类型为:[M]:Main 主机板,设备名为:DVD_M,设备元素类型为:[IR]: 红外,设备 ID 为 1000 的主机设备 (如下图所示)



点击"添加"按钮完成设备添加。

然后我们再来添加设备类型为:[T]:Touch 触摸 屏设备,名为: tp_1,设备元素类型为:[IR]:红外, 设备 ID 为 10 的触摸屏设备 (如下图所示)

漆加		
设备事件		
设备类型:	[T]:Touch触摸屏设备 🛛 🗸]
设备名:	tp_1	
设备元素类型:	[TP]:Touch触摸屏]
设备ID:	10	(0 - 65535)10进制
	添加(<u>A</u>)	



这 时 我 们 会 发 现 在 编 辑 窗 口 区 **DEFINE_DEVICE** 下添加了两行数据。



设备定义格式为:

设备名=[载体设备类型]:[载体设备 ID]:[元设备类型];

6.7.3 添加事件



设备 事件 事件类型: [BUTTON_EVENT]:按钮事件 ▼ 设备: <null> ▼ 通道号: 1 (0 - 65535) ① 无通道号 進项 ✓ PUSH ✓ RELEASE HOLD 时间: 1000 毫秒 重复 REPEAT</null>	设备 事件 事件类型: [BUTTON_EVENT]:按钮事件 设备: <null> 通道号: 1 (0 - 65535) 无通道号 進項 逆項 通道号: 1 (0 - 65535) 通道号: 1 (0 - 65535) ● PUSH ● RELEASE ● HOLD 时间: 1000 毫秒 重复 <td< th=""><th>委加</th><th></th></td<></null>	委加	
 事件类型: [BUTTON_EVENT]:按钮事件 设备: 通道号: 1 (0 - 65535) ①无通道号 送项 ② PUSH ⑦ RELEASE ④ HOLD 时间: 1000 毫秒 重复 ① REPEAT 	事件类型: [BUTTON_EVENT]:按钮事件 ◆ 设备: <null> ◆ 通道号: 1 (0 - 65535) ① 无通道号 选项 ② PUSH ● RELEASE ○ HOLD 时间: 1000 毫秒 ① 重复 ③ REPEAT 刷新(R) 添加(A)</null>	넁	· 备 [事件]
设备: <null> ✓ 通道号: 1 (0 - 65535) ① 无通道号 逆项 ✓ PUSH ✓ RELEASE □ HOLD 时间: 1000 毫秒 □ 重复 □ REPEAT</null>	设备: <null> ✓ 通道号: 1 (0 - 65535) ① 无通道号 逆项 ✓ PUSH ✓ RELEASE □ HOLD 时间: 1000 毫秒 □ 重复 □ REPEAT ■刷新(R) 添加(A)</null>		事件类型: [BUTTON_EVENT]:按钮事件 🗸 🗸 🗸
通道号: 1 (0 - 65535) □ 无通道号 逆项 ✓ PUSH ✓ RELEASE □ HOLD 时间: 1000 毫秒 □ 重复 □ REPEAT	通道号: 1 (0 - 65535) ○ 无通道号 透项 ✓ PUSH ✓ RELEASE HOLD 时间: 1000 毫秒 □ 重复 □ REPEAT 刷新(R) 添加(A)		设备: <null></null>
选项 ✓ PUSH ✓ RELEASE — HOLD 时间: 1000 毫秒 重复 — REPEAT	选项 ♥PUSH ♥RELEASE HOLD 时间: 1000 毫秒 重复 ■REPEAT 刷新(R) 添加(A)		通道号: 1 (0 - 65535) 元通道号
□HOLD 时间:1000 毫秒 □重复 □REPEAT	□ HOLD 时间: 1000 毫秒 □ 重复 □ REPEAT 刷新(R) 添加(A)		选项 IVPUSH IRELEASE
REPEAT	REPEAT 添加(A)		HOLD 时间: 1000 毫秒 □ 重复
	刷新(R) 添加(A)		REPEAT

我们先来了解一下3种事件的功能与作用。

6.7.3.1 按钮事件

"事件类型"选择"[BUTTON_EVENT]: 按 钮事件"。

在"设备"下拉列表里选择一个设备,如 "tp_1",也可以选择"<空>"。

在"通道号"里输入目标按钮的通道号,如不 需要通道号则勾选上"无通道号",触屏设备的通

道号即是其 join number 值。

在"选项"里勾选需要的事件函数,

PUSH:表示按下按钮。

RELESE:表示释放按钮。

HOLD: 可以设置其时间间隔和重复。

REPEAT: 当按钮被按住时重复做的动作。



6.7.3.2 拉条事件

"事件类型"选择"[LEVEL_EVENT]:拉条 事件"。

在"设备"下拉列表里选择一个设备,也可以 选择"<空>"。

在"通道号"里输入目标按钮的通道号,如不 需要通道号则勾选上"无通道号"。

R	ŝha		×
	设备事件		
	事件类型:	[LEVEL_EVENT]:拉条事件	
	设备:	<null></null>	
	通道号:	1 (0 - 65535) 二无通道号	
	-选项		
		柳塘爪区 (22-20-20-20-20-20-20-20-20-20-20-20-20-2	

6.7.3.3 数据事件

"事件类型"选择"[DATA_EVENT]:数据事 件"。

在"设备"下拉列表里选择一个设备,也可以

选择"<空>"。

在"通道号"选择通道号,对于串口设备,这 里的通道号为区分为第几个串口。如定义了主板上 的串口设备 com M,

这里选择通道号1,表示为该主机板上的第一

个串口,其他依此类推。

在"选项"里勾选需要的事件函数。

ONLINE: 当收到设备的数据在线指令时执行的动作

OFFLINE: 当收到设备的数据离线指令时执行的动作

ONERROR: 当收到设备的数据错误指令时执行的 动作

ONDATA: 当收到设备的数据时执行的动作

漆加
设备事件
事件类型: [DATA_EVENT]:数据事件 ▼
设备: <null> ✔</null>
通道号: 1 (0 - 65535) 二无通道号
选项 IV ONLINE IV OFFLINE
刷新(<u>R</u>) 添加(A)

在这里我们添加按钮事件。(通常情况下我们 需要多个按钮事件,按照我们的实际需要添加相应 的事件)

这时我们会发现在编辑窗口区 DEFINE_EVENT下添加BUTTON_EVENT函数。



6.7.4 红外学习

6.7.4.1 红外学习

在这之前我们先了解什么是红外设备?通俗的讲,采用红外遥控器控制的设备都属于红外设备,如 DVD、录像机、卡座、电视机、投影机这些通过红外遥控器控制的设备都属于红外设备,在中控行业里,红外设备的控制是非常常见的,无论高端可编程中控还是低端电教产品,都具备控制红外设备的能力。

要采用中控系统控制红外设备,首先要采集红

外设备的红外代码,采集红外设备的红外代码的过 程就叫红外学习,不同的中控系统红外采集的技术 也不同。概括的讲,是通过一种叫红外学习器的硬 件设备来采集红外代码。PCS内置就有一个红外 学习器,PCS前面板的Sensor口就是红外学习 器的红外接收口。至于红外采集的原理技术不必关 心,我们要做的工作就是把遥控器对着PCS前面 板的Sensor口像平时控制设备一样按遥控器上的 功能按键即可把红外遥控器上的功能按键的红外 代码采集到红外学习器,再存储到电脑里,生成一 个后缀名为 cir 的红外文件。

PCS 的红外学习是通过 Control system2010 下的一个红外管理器工具 IRL 管理的。下面我们就 详细学习 PCS 的红外学习全过程。

6.7.4.2 IRL工具

IRL 是Control system2010下的一个工具软件,通过 IRL 可以把设备的红外文件录入成一个文件存储在电脑上,然后通过控制程序一起上传到PCS 主机里。

首先我们先熟悉 IRL 的界面,点击工具栏中的 '调用红外管理器'进入 IRL。如图:



◆ 设置红外连接 IP 地址

首先用网线将电脑与 PCS 连接起来。打开 IRL 后,输入 PCS 主机 IP 地址与端口后按 Apply 如图: (主机 IP 地址默认为 192.168.1.20,端口号固定 为 100)

设置红外连接IP地址	
IP Addreass: 192 . 168 . 1 . 20	
Apply Cancel	

◆ 新建红外文件

点击工具栏 图标,或单击【文件】菜单选择【新建】。新建一个文件,在弹出信息对话框, 填写设备的厂商、设备种类、型号信息。如图:



填写红外设备的厂商、名称、型号完毕后点击 OK。一个空白的红外文件建立成了。

◆ 增加功能键

刚建立的红外文件是空白的。首先我们必须增加功能键,以 DVD 为例,常用的应该有二三十个。

点击工具栏的 [■] 增加红外码图标,或单击【红外 库】菜单选择【增加红外码】弹出一个信息输入框。 只需为这个功能键取个名字,为方便辨认和以后维 护,建议以有象征性的单词或缩写,如电源取 Power,播放为 Play。



按照以上步骤,添加其他红外码。如图:

	• • • • CH	1 Y			
	Function	IrLength	Verify Code	IrData	
	Previous	0			
	Paly	0			
Fasters' Street	Next	0			
ractory. Dista	~~	0			
	Pauxe	0			
	>>	0			
Device: DVD	Stop	0			
	SEC OF	0			
	SEC OFF	0			
Mode: NC=1102					
Last modify:					

◆ 选择红外输出通道

选择红外输出通道的作用就是:选择红外码从 PCS 主机的哪一个输出口输出。

点击工具栏 CH1 下拉窗口选择需要的通道。 一共有 8 个通道选择。如图:

🖸 🗁 🔒	۵ 🌬	Q.,		t	Ŧ	۰	Þ	CH 1	*	
					Fu	nctio	n	CH 1		1
					j	Previ	ous	CH 2		
Factory:					I	Paly		CH 3		
					I	Next				
	DENON					<<				
					I	Pause				
						>>		СНЯ		
						Stop		ULL O		

◆ 开始录码

新建的红外码是没有存储红外代码的,除了有 名称其他参数都是空白,必须通过电脑与主机学习 进去。红外学习前保证主机通电和通过传输线电脑

与 **PCS** 主机正确连接。在准备工作保证无误 后,就可进行红外学习了。

在红外学习之前,我们先讨论下什么是长码和 短码。PCS 红外学习技术支持学习红外长码和短 码,短码比较普遍,一般像 DVD 的常用控制键如 电源、播放、暂停等按键都属于短码,而长码比较 少用,最典型的是有些带红外控制功能的功放设备 中的音量控制,如果用短码来录这种功放的音量控 制,每控制一次调节的幅度很小,这让用户控制 起来非常不方便,所以 PCS 采用了长码技术,采 用长码来录的话,由于红外代码长度增长,每次控制音量的时候幅度调节的就相对要大,这让用户控制一下就可以感觉到音量的变化。

现在我们要学习的 DVD 红外,都属于短码。

我们先大概了解下红外学习的整个流程:在软件中 按下红外学习键,这时候软件会提示等待红外代码 输入,PCS 主机的前面板的红色指示灯也会开始闪 烁,在按下红外学习键开始计时 10 秒钟内,拿着 遥控器对着 PCS 主机前面板的红外接收口按下您 想学习的功能键,按完键后软件会询问您是否保存 该红外代码,点击是系统会自动把红外代码通过传 输线保存到电脑上的红外文件。这时软件上如果 还有其他没有录码的功能键,会询问您是否进行下 一个红外功能键的学习。点击"OK"又开始重复 上述的步骤,学习完红外文件中的所有功能键,系 统会提示您按 Cancel 退出。最后保存红外文件到 电脑上,会生成一个后缀名为 cir 的红外文件。

我们再以学习 DVD 红外代码的步骤说明下上 述红外学习的过程

A: 点击工具栏中的图标 ■ 打开红外学习, 或单击【红外库】菜单选择【红外学习】。

B: 点击红外学习键, 弹出如下信息对话框:

红外学习	×
	Function: Previous Recive IrData(hex)
	WAITING FOR IR OK ReQuset CanCel

C: 看到此对话框,提示等待录入红外,表示可以 用遥控器对着主机前面板的红外接收口录入红外 了,红外遥控器对着主机前面板的红外接收口按完 红外遥控器的按键后,弹出如下对话框:

Function: b Rerive IrData(bex)
7094000001000000000000000000000000000000
IR Learning successsful! Save to function:b
OK ReQuset CanCel

D:提示红外代码录入成功,我们点 **OK**。这时系统 会提示您是否继续录入下一个功能键:

红外学习		×
	Function: a Recive IrData(hex)	
	Do you want to learn next function? Next function:b	
	Next ReQuset CanCel	

E:点击OK进行下一个功能键的红外学习。Cancel 表示不进行下一个功能键的红外学习。 红外文件 中的功能按键全部学习完毕后会提示您按 Cancel 退出。



录码注意事项:

◆ 遥控器要正对着主机的红外接收口,离主机的 距离大概保持在 3-5 厘米左右。

◆ 学习的时候按遥控器的按键不宜太久,按键的 时间长短和正常操作的一样。

◆ 功能键上的红外代码长度保持一致或相差不 大,特别注意 DVD 菜单的上下左右键不宜太长, 对着红外接收口的时候按住键的时间要短。保持平 常操作的按键方式一般都能成功。

◆ 必须保证每个功能按键都录入红外,多余空的 功能键要删除。

录码完毕后保存,系统会生成一个红外文件,后缀 名为 cir。

6.7.5 倒入红外文件

点击 Control System 2010 菜单栏【视图】在 【项目窗口】中把红外学习库勾上。并选中外学习 库窗口。如图:

红外学习库	д X

在红外学习库窗口的空白处点击鼠标右键,在 弹出菜单中选中【红外数据导入(<u>I</u>PM)】。弹出如 下对话框,选中刚刚录入的红外文件点击打开如

图:	
Import IR C	ode 🤶 🏹
查找范围(I):	🔁 DVD+功故 🔽 🍞 🔛 -
表表近的文档 () 東面 () () () () () () () () () ()	Din 回 DENON DVD.cir 回 DENON 功政.cir 回 SANYO.cir
	文件名 (g): DENON DVD. cir ♥ 打开 (g) 文件类型 ①: ★. cir ♥ 取消

导入成功后,打开红外库可以看到我们刚才录 入的红外码。如下图所示:



如果发现漏了有代码没录或者代码不正确,需要重新在 IRL 打开该红外文件重新录码,录好以后 需要重新倒入到 Control system 的红外学习库。

6.7.6 编辑程序

完成以上步骤,配置阶段全部完成。这就开始 进入编程阶段。

我们希望按下 tp_1 触摸屏的 JOBMONBER 1, 就从主机的红外通道 1 发送 Play 红外码。按下

tp_1 触摸屏的 JOBMONBER 2, 就从主机的红外 通道 2 发送 Pause 红外码。

在 这 里 我 们 需 要 用 到 控 制 函 数 SEND_IRCODE()来控制主机发送红外码。

根据要求,我们编写了程序:

BUTTON_EVENT(tp_1,1) // tp_1 触摸屏的 JionNumber1

```
{
```

```
PUSH()
```

{

//从 DVD_M 主机的红外通道 1 发送 Play 红外码

SEND_IRCODE(DVD_M,1, IRCODE<"UserIRDb:DENON:DVD:RC-1102

```
:T20110225093436:Paly");
    }
    RELEASE()
    {
   }
}
BUTTON_EVENT(tp_1,2) //tp_1 触摸屏
的 JionNumber2
{
    PUSH()
    {
   //从 DVD_M 主机的红外通道 2 发送
Pause 红外码
    SEND_IRCODE(DVD_M,2,
IRCODE<"UserIRDb:DENON:DVD:RC-1102
:T20110225093436:Pause">);
   }
    RELEASE()
    {
    }
}
```

6.7.6.1 如何插入红外码

您可以直接从"红外数据库"中选择对应的红 外码插入到文件中,而不需要手写。

A: 首先把光标移动到需要出入红外码的位置上;



B: 在"红外数据库"里选择需要的红外码并双击即可完成红外码的插入;



6.7.7 编译工程

程序编写完后,就准备上传到主机里,在上传

之前还需对我们编写的程序进行编译,点击常用工 具栏里的编译小图标,如图:

@ ☞ ┃ @ | & 凾 @ 約 | ∽ ~ | Ξ ≌ | ♥ | 台 ↔ 밎 ♥ | ジ 编译程序

编译时可以从"输出"窗口了解编译的具体信息;

٩	项目 刘 红外标准库 刘 红外学习库
¥ ₽ 些	C:\Documents and Settings\Administrator\桌面\test\test.cht 正在编译 正在打包成执行文件 C:\Documents and Settings\Administrator\桌面\test\bin\creator.jar 正在打包成ARM执行文件 ========编译成功[0 错误]==========
	😢 错误列表 📋 输出
方とくま	2

若编译时遇到了错误,则在编译结束后自动跳转到"错误"窗口显示编译所遇到的错误;双击某 一条错误信息可以跳转到引发该错误的某行代码 出;



这样我们就编写完成了一个 PCS 主机程序了。

6.8 使用网络下载主机程序

编译完成后,点击在 Control System 2010 的 常用工具栏里获取主机源码图标,打开 DManger 软件:



1、点击工具工具栏连接主机 IP 按钮

	(<u>?))</u>						\bigcirc
\mathbb{N}	>			$\overline{}$			
	连接	美主 材	ΊΡ				

2、设置连接主机 IP

主机 IP 地址: 根据主机 IP 地址填写(通常为 192.168.1.20)

端口:固定为7755。

填写完毕后点击 Apply。

Setting	×
主机IP地址: 192 . 168 . 1 . 20	
端口: 7755	
Apply Cancel	

这里我们假设主机 IP 地址为 192.168.1.20(注 意主机 IP 地址不能与电脑 IP 地址冲突)。

选择"网络控制"→"下载到0主机",或点击
 工具栏
 图标。在弹出的对话框选择需要下载

的工程文件。

4、点击打开下载工程到主机



如果下载不成功,重启主机后重复上述 2-4 步骤再次下载。

如果不是首次下载工程,且确定主机连接 IP 正确,可直接点击工具栏网络下载图标下载,而不 需要重复上面所述步骤。



6.9 工程例子

下面来为大家提供一些工程例子,以便参考: 6.9.1 控制主机继电器

tp = T:1000:TP; //定义 ID 号为 1000 的触屏 tp

m_relay = M:1002:RELAY; //定义主机继电 器 m_relay

DEFINE_EVENT

```
BUTTON_EVENT(tp,1)
{
PUSH()
{
ON_RELAY(m_relay,1); //第一路继
```

```
电器开
       }
   }
   BUTTON_EVENT(tp,2)
   {
       PUSH()
       {
           OFF_RELAY(m_relay,1); //第一路继
电器关
       }
   }
   BUTTON_EVENT(tp,3)
   {
       PUSH()
       {
           ON RELAY(m relay,2); //第 2 路继
电器开
       }
   }
   BUTTON_EVENT(tp,4)
   {
       PUSH()
       {
           ON_RELAY(m_relay,2); //第 2 路继
电器关
       }
   }
   BUTTON_EVENT(tp,5)
   {
       PUSH()
       {
           ON RELAY(m relay,3); //第 3 路继
电器开
       }
   }
   BUTTON_EVENT(tp,6)
   {
```

PUSH() { { ON_RELAY(m_relay,3); //第一路继 SEND_M2M_LEVEL("192.168.1.10",2,LEVE 电器关 L.Value); } } SEND_M2M_LEVEL("192.168.1.2",12,LEVE L.Value); // 向 主 机 192.168.1.2 发 送 触 屏 的 6.9.2 级联和调用模块实例 joinmuber12 的拉条数据 13 **DEFINE DEVICE** } tpx = T:1002:TP;mtp = M:0:TP;BUTTON EVENT(tp7600,1) com = M:1003:COM; { mr = M:1000:IR;PUSH() io = M:1000:IO;{ tp7600 = N:07100:TP;SEND_M2M_DATA("192.168.1.2","11111"); // acar = L:12:ACAR; 向主机 192.168.1.2 发送字符 11111 **DEFINE_COMBINE** SEND_M2M_JNPUSH("192.168.1.2",12); // [tpx,mtp]; 向主机 192.168.1.2 发送触屏的 joinmuber12 的按 **DEFINE EVENT** 下 // 收第一个串口数据 发往第二个串口 SEND_M2M_JNRELEASE("192.168.1.2",12 DATA EVENT(com,1));//向主机 192.168.1.2 发送触屏的 joinmuber12 的 { 松开 ONDATA() \parallel { SEND COM(com,2,"0x" } + BYTES_TO_HEX(DATA. Data)); } } } // 串口 com 第 2 路数据发往主机 192.168.1.10 BUTTON_EVENT(tpx,12) DATA_EVENT(com,2) { PUSH() { ONDATA() { SEND ACAR(acar, 1, 12); { SEND_ACAR(acar,1,12); SEND M2M DATA("192.168.1.10", BYTES TO_STRING(DATA. Data)); } } } LEVEL_EVENT(tp7600,1) }

DEFINE_EVENT //墙上面板 NET_WallBoard 第1路返回数据是 M2MDATA_EVENT() 控制继电器 NET_RELAY 的开关。 { //对应墙上面板 DATA. Data[0]==1 表示按下 ONDATA() { == 0 表示弹起。DATA. Data 为返回的字节数组 TRACE("all DATA_EVENT(NET_WallBoard,1) ip:"+DATA.STR_M2MIPADDR +" data:" +DATA. { DataString); ONDATA() } { } TRACE("recive data from zhu gong"); M2MDATA_EVENT("127.0.0.1") /////DATA. Data 为 con 口返回的数 { 据,字节数组表示 //注:暂时不支持 0x8 表示 if(DATA. Data[0]==1) ONDATA() { { TRACE("dai ON RELAY(NET RELAY,1); ip ip:"+DATA.STR_M2MIPADDR +" data:" +DATA. //ON_VOL(NET_VOL_01); DataString); int p = DATA.B1; //SET_VOLTOTOL(NET_VOL_01,"56666"); string ip = } DATA.STR_M2MIPADDR; else if(DATA. Data[0]==0) } } { OFF_RELAY(NET_RELAY,1); M2MDATA_EVENT("127.0.0.11") { } } ONDATA() } { //同上,为第2路 DATA_EVENT(NET_WallBoard,2) } } { ONDATA() DEFINE_CALL_TEMPLATE { abc(tpx,3,5,com,4); TRACE("recive data from zhu gong"); 6.9.3 墙上面板 //DATA. Data 为 con 口返回的数据, 字节数组表示 //注: 暂时不支持 0x8 表 DEFINE_DEVICE // 定 义 示 NET_RELAY= N:6:RELAY; if(DATA. Data[0]==1) NET的ID为6的继电器 NET_WallBoard = N:9:WM; //定义 NET 的 { ID 为9的墙上面板 ON RELAY(NET RELAY,2); //ON_VOL(NET_VOL_01);

```
的调光器
   //SET_VOLTOTOL(NET_VOL_01,"56666");
                                          DEFINE_VARIABLE
          }
          else if(DATA. Data[0]==0)
          {
                                          变量值
              OFF_RELAY(NET_RELAY,2);
          }
       }
   }
   //同上,为第三路
   DATA_EVENT(NET_WallBoard,3)
   {
                                              {
       ONDATA()
                                                 {
       {
          TRACE("recive data from
                                   zhu
gong");
          //DATA. Data 为 con 口返回的数据,
字节数组表示 //注: 暂时不支持 0x8 表示
          if(DATA. Data[0]==1)
                                                 }
          {
                                              }
              ON RELAY(NET RELAY,3);
          }
          else if(DATA. Data[0]==0)
                                              {
          {
              OFF_RELAY(NET_RELAY,3);
                                                 {
          }
       }
   }
第四路,第五路,第六路.....如此类推
6.9.4 灯光与音量控制
                                                 }
DEFINE_DEVICE
                                              }
   tp_1 = T:20:TP; //定义 ID 为 20 的触摸屏设
备
   NET_VOL = N:4:VOL;
                        //定义 NET 的 ID 为
4 的音量控制器
                                              {
   NET_light = N:5:LITE; //定义 NET 的 ID 为 5
```

```
28
```

```
int cr_light;
                  //定义NET的调光器的亮度
   int cr_vol;
                     //定义 NET 的音量控制
器音量值变量值
DEFINE EVENT
   //tp_1 按钮按下到弹起之间一直执行 REPEAT
块内的代码。即按住将 NET_light 的 1 路变亮
   BUTTON_EVENT(tp_1,52)
       REPEAT()
           cr light=cr light+100;
           if(cr_light>65535)
           {
              cr_light=65535;
           ł
           SEND_LITE(NET_light,1,cr_light);
   // 同上, 灯光减
   BUTTON_EVENT(tp_1,53)
       REPEAT()
           SEND_LITE(NET_light,1,cr_light);
           cr light=cr light-100;
           if(cr_light<0)
          {
              cr_light=0;
          }
   // 同上, 控制总音量加
   BUTTON_EVENT(tp_1,50)
       REPEAT()
```

{	开主机第1路继电器
	OFF_RELAY(RL_M,2); // 关
SET_VOLTOTOL(NET_VOL,1,(Cr_VOI));	加土机弗 2 路继电器 □ □ □
	} RELEASE()
$SET_VOETOTOE(NET_VOE,2,(CL_VOE)),$	
if(cr. vol>65535)	}
{	}
cr vol=65535:	, BUTTON EVENT(tp 1.2)
}	{
}	PUSH()
}	{
	、 ON_RELAY(RL_M,2); // 打
// 同上, 控制总音量减	开主机第2路继电器
BUTTON_EVENT(tp_1,51)	
{	OFF_RELAY(RL_M,1); // 关
REPEAT()	闭主机第1路继电器
{	}
	RELEASE()
SET_VOLTOTOL(NET_VOL,1,(cr_vol));	{
	}
	}
SET_VOLTOTOL(NET_VOL,2,(cr_vol));	
cr_vol=cr_vol-100;	6.9.6 重复按下按钮不影响延时操作
if(cr_vol<0)	DEFINE_DEVICE
{	REL = N:8:RELAY;
cr_vol=0;	KST-NET, ID 号为 8 的继电器
}	tp_1 = T:10:TP; //定义 ID 为
}	10 的触摸屏设备
0.9.3 网路班电荷互锁	DEFINE_VARIABLE
DEFINE_DEVICE PI M = M:1000·PELAY· 川宁义计机继	III py=1, // 定义 NET
RL_M = M.1000.RELAT, // 定义主机继	DEFINE EVENT
电面 to 1 = T:10:TP: // 空义 ID 先	BUTTON EVENT(to 1.1)
10 的鲉描屏设条	
	۱ PUSH()
DEFINE EVENT	{
BUTTON EVENT(tp 1.1)	//打开 KST-NET 继电器第 1 路
{	ON RELAY(REL.1):
PUSH()	//等待5秒后关闭KST-NET继电器第
{	1路;等待时间内重复按下按钮不影响操作
、 ON RELAY(RL M,1): // 打	if(py==1)

{ { checkMode = "B";//AV 模式 py=0; WAIT 5000 } } { OFF_RELAY(REL,1); py=1; BUTTON_EVENT(tp,6) { } PUSH() } } { checkMode = "A"; //A 模式 RELEASE() } { } } } BUTTON_EVENT(tp,5) 6.9.7 矩阵的控制 DEFINE_DEVICE { PUSH() tp = T:10:TP;mcom = M:1000:COM;{ checkMode = "V"; //V 模式 **DEFINE VARIABLE** } string checkMode =""; } string outstr = ""; //选择输出 string instr =""; BUTTON_EVENT(tp,1) **DEFINE_FUNCTION** { //矩阵输出函数 PUSH() void shuchu() { { outstr ="1"; } SEND COM(mcom,1,instr+checkMode+outs } tr+"."); } BUTTON_EVENT(tp,2) { DEFINE_START PUSH() SET COM(mcom,1,9600,8,0,10,0,232); { outstr ="2"; DEFINE_EVENT } //模式选择 } BUTTON_EVENT(tp,4) BUTTON_EVENT(tp,3) { PUSH() {

```
PUSH()
    {
        outstr ="3";
    }
}
// 选择输入
BUTTON_EVENT(tp,11)
{
    PUSH()
    {
        instr ="1";
        shuchu();
    }
}
BUTTON_EVENT(tp,12)
{
    PUSH()
    {
        instr ="2";
        shuchu();
    }
}
BUTTON_EVENT(tp,13)
{
    PUSH()
    {
        instr ="3";
        shuchu();
    }
}
BUTTON_EVENT(tp,100)
{
    PUSH()
    {
        SEND_COM(mcom,1,instr +"All.");
```

}

}

第七章、常见问题与排除

故障问题	解决方法			
触屏无法控制主机	● 检查触屏工程的按钮 Join No.值是否与主机程序中触屏			
	的 JOIN NO.相同;			
	• 检查触屏 ID 是否分别与主机程序中触屏 ID 相同;			
	• 检查接收器与控制主机之间的连线是否正确无误;			
	• 检查接收器是否装上天线,触屏与接收器是否工作在有效			
	的距离范围里;			
	• 请检查触屏与接收器近距离控制是否能控,不能控制可能			
	接收器或触屏其中一个设备有问题,请送专业人员检修。			
电脑无法给触屏下载程序	• 检查 USB 数据线是否连接正确;			
	• 检查触屏的驱动是否安装成功,此情况可重新安装驱动程			
	序解决;			
	• 检查触屏用户程序是否与触屏型号相同;			
	• 检查电脑 USB 口是否能正常工作使用;			
	• 检查触屏是否已接通电源并点亮触屏。			
触屏无显示	• 触屏电池的电量可能用完,此时请充电;			
	• 触屏充电时请确定电源适配器已经接正确;			
	• 检查触屏电池是否安装不良,此时请取出电池重新安装可			
	解决。			
触摸触屏按钮无反应	• 可能触屏出现漂移现象,请进入设置页重新校准坐标可解			
	决问题;			
	• 在触屏用户程序中查按钮是否画错成文本,重新修正按钮			
	可解决;			
	• 检查触屏是否电量不足,请及时充电。			